

Evaluation de Mathématiques

Durée : 2h

L'usage de tout document est interdit. La calculatrice est autorisée.

Toute réponse non justifiée ne rapportera aucun point.

Exercice 1

On considère la courbe paramétrée

$$\mathcal{C} \begin{cases} x(t) = \cos(t) + 3 \cos\left(\frac{t}{2}\right) \\ y(t) = \sin(t) \end{cases}$$

- Déterminer la période de \mathcal{C} .
- Donner la parité des fonctions coordonnées x et y .
- Préciser le domaine de définition de \mathcal{C} .
 - Déterminer le domaine d'étude réduit \mathcal{D}_e de la courbe en donnant les transformations géométriques permettant de reconstruire la courbe \mathcal{C} .
- Donner les valeurs de $t \in [0, 2\pi]$ pour lesquelles y' s'annule.
 - On suppose que $t \in]0, 2\pi[$. En utilisant la formule $\sin(a + b) = 2 \sin(a) \cos(b)$, montrer que $x'(t) = 0$ si et seulement si

$$t = 2 \arccos\left(\frac{-3}{4}\right).$$

On justifiera avec soin l'utilisation de la fonction arccos. Dans la suite, on note

$$t_1 = 2 \arccos\left(\frac{-3}{4}\right).$$

- Justifier que $x'(t) \geq 0 \iff t \geq t_1$.
- On admet que $\frac{3\pi}{2} < t_1 < 2\pi$. Dresser le tableau de variations de \mathcal{C} .
 - Placer les points $M(0)$, $M(\pi/2)$, $M(\pi)$, $M(t_1)$ où $x(t_1) = -2,12$ et $y(t_1) = -0,99$, et $M(2\pi)$.
 - Placer les vecteurs tangents en $M(0)$, $M(\pi/2)$, $M(\pi)$, $M(t_1)$ et $M(2\pi)$.
 - Tracer la courbe \mathcal{C} .

Exercice 2

On considère la courbe en coordonnées polaires \mathcal{C} donnée par

$$\rho(\theta) = \cos(3\theta) - 1 \text{ pour } \theta \in \mathbb{R}.$$

1. Soit $M(\theta) \in \mathcal{C}$. Calculer le vecteur tangent au point $M\left(\frac{\pi}{3}\right)$.
2. Donner les valeurs de $\rho(0)$ et $\rho'(0)$. Que peut-on en déduire sur le point $M(0)$?
3. Justifier la nature du point $M(0)$.

Exercice 3

Soit \mathcal{C} la courbe paramétrée

$$\mathcal{C} \begin{cases} x(t) = 2t + 1 \\ y(t) = t^2 \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

1. Donner la dérivée de l'abscisse curviligne en fonction de t .
2. Calculer le rayon de courbure R en fonction de t .
3. Donner le vecteur normal unitaire \vec{N} à \mathcal{C} au point $M(1)$.
4. Déterminer les coordonnées du centre de courbure en $t = 1$.

Exercice 4

Soit $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}$ une courbe paramétrée de classe \mathcal{C}^2 . On se place dans le plan muni du repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$. On note s l'abscisse curviligne et \vec{T} le vecteur tangent unitaire. On admet qu'il existe $\alpha : s(I) \rightarrow \mathbb{R}$ tel que

$$\vec{T} = \cos(\alpha) \vec{i} + \sin(\alpha) \vec{j}.$$

1. A quel angle correspond α ?
2. Montrer que $\tan(\alpha) = \frac{y'}{x'}$.
3. En dérivant l'expression de $\tan(\alpha)$, exprimer $\frac{d\alpha}{dt}$ en fonction de x' , y' , x'' et y'' .
4. Montrer que $R = \frac{ds}{d\alpha}$. On utilisera l'égalité $\frac{ds}{d\alpha} = \frac{ds}{dt} \frac{dt}{d\alpha}$.

Exercice 5

Soit \mathcal{C} une courbe en coordonnées polaires de rayon polaire ρ . On dispose des informations suivantes :

- le domaine d'étude restreint de ρ est $[0, \frac{\pi}{2}[$,
- une symétrie orthogonale par rapport à l'axe (Oy) permet de retrouver la courbe sur $]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$,
- la symétrie centrale par rapport à l'origine O du repère effectuée sur la courbe tracée pour $\theta \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ permet d'obtenir l'intégralité de la courbe,
- le tableau de variations de ρ est

θ	0	$\frac{\pi}{2}$
ρ'	+	
ρ	0	$+\infty$

- la droite d'équation $x = 1$ est asymptote à la courbe et la courbe se situe à gauche de son asymptote.

1. Positionner les points $M(0)$ et $M(\pi/4)$ de rayon polaire $\rho(\pi/4) = 1$.

On rappelle que la droite d'équation polaire $\theta = \frac{\pi}{4}$ est la droite d'équation cartésienne $y = x$.

2. Positionner le vecteur tangent en $M(0)$.
3. Tracer la courbe pour $\theta \in [0, \frac{\pi}{2}[$.
4. Tracer, à l'aide des symétries orthogonale et centrale indiquées précédemment, l'intégralité de la courbe.

Formulaire

Courbes paramétrées $\mathcal{C} : t \mapsto (x(t), y(t))$

Points singuliers si $\frac{d\overrightarrow{OM}}{dt}(t_0) = \overrightarrow{0}$, $M(t_0)$ est un point singulier. Pour les entiers p et q ,

- p impair, q pair : $M(t_0)$ est un point ordinaire,
- p impair, q impair : $M(t_0)$ est un point d'inflexion,
- p pair, q impair : $M(t_0)$ est un point de rebroussement de 1^{ère} espèce,
- p pair, q pair : $M(t_0)$ est un point de rebroussement de 2nde espèce.

Equation de la tangente à \mathcal{C} en $M(t_0)$: $y'(t_0)(x - x(t_0)) - x'(t_0)(y - y(t_0)) = 0$.

Courbes en coordonnées polaires $\mathcal{C} : \theta \mapsto \rho(\theta)$

Vecteur dérivé : $\frac{d\overrightarrow{OM}}{d\theta} = \rho'(\theta)\overrightarrow{u}_\theta + \rho(\theta)\overrightarrow{v}_\theta$, où $\overrightarrow{u}_\theta = \cos(\theta)\overrightarrow{i} + \sin(\theta)\overrightarrow{j}$
et $\overrightarrow{v}_\theta = -\sin(\theta)\overrightarrow{i} + \cos(\theta)\overrightarrow{j}$.

Points singuliers : si $\rho(\theta) = \rho'(\theta) = 0$, alors $M(\theta)$ est l'origine O du repère.

- Si ρ ne change pas de signe, $M(\theta)$ est un point de rebroussement de première espèce,
- si ρ change de signe, $M(\theta)$ est un point ordinaire.

Aspect métrique des courbes

Rayon de courbure : pour $\mathcal{C} : t \in I \mapsto (x(t), y(t))$, $R = \frac{(x'(t)^2 + y'(t)^2)^{3/2}}{\begin{vmatrix} x' & x'' \\ y' & y'' \end{vmatrix}} = \frac{(x'(t)^2 + y'(t)^2)^{3/2}}{x'y'' - x''y'}$.

Pour $\mathcal{C} : \theta \in I \mapsto \rho(\theta)$, $R = \frac{(\rho(\theta)^2 + \rho'(\theta)^2)^{3/2}}{\rho(\theta)^2 + 2\rho'(\theta)^2 - \rho(\theta)\rho''(\theta)}$.

Courbure : $c = \frac{1}{R}$. **Formules de Frenet** $\frac{d\overrightarrow{T}}{ds} = c\overrightarrow{N}$ et $\frac{d\overrightarrow{N}}{ds} = -c\overrightarrow{T}$ avec c courbure.

Centre de courbure : Ω tel que $\overrightarrow{O\Omega} = \overrightarrow{OM} + R\overrightarrow{N}$ avec $\overrightarrow{N} = \frac{1}{\sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2}} \begin{pmatrix} -y' \\ x' \end{pmatrix}$.

Cercle osculateur à \mathcal{C} en $M(t)$: cercle de centre le centre de courbure Ω et de rayon $|R|$.

Courbes de Bézier : si P_i a pour coordonnées (x_i, y_i) pour $i = 1, \dots, n$, une représentation paramétrique de la courbe de Bézier de points de contrôle $P_0(x_0, y_0), P_1(x_1, y_1), \dots, P_n(x_n, y_n)$ est

$$\mathcal{C} \begin{cases} x(t) = \sum_{i=0}^n B_i(t)x_i \\ y(t) = \sum_{i=0}^n B_i(t)y_i \end{cases}, t \in [0, 1],$$

où $B_i(t) = \binom{n}{i} t^i (1-t)^{n-i}$, $\binom{n}{i} = \frac{n!}{i!(n-i)!}$, $0 \leq i \leq n$.

Rappels sur la fonction arccos :

La fonction arccos : $[-1, 1] \rightarrow [0, \pi]$ est **strictement décroissante** sur $[-1, 1]$.

Si $x = \cos(y)$ avec $x \in [-1, 1]$ et $y \in [0, \pi]$ alors $y = \arccos(x)$.

Primitive à une constante près	Fonction (de la variable x)	Primitive à une constante près	Fonction (de la variable x)
e^x	e^x	e^u	$u'e^u$
$\ln(x)$	$\frac{1}{x}$	$\ln u $	$\frac{u'}{u}$
$\frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1}$, $\alpha \neq -1$	x^α , $\alpha \neq -1$	$\frac{u^{\alpha+1}}{\alpha+1}$, $\alpha \neq -1$	$u'u^\alpha$, $\alpha \neq -1$
$\frac{1}{x}$	$-\frac{1}{x^2}$	$\frac{1}{u}$	$-\frac{u'}{u^2}$
\sqrt{x}	$\frac{1}{2\sqrt{x}}$	\sqrt{u}	$\frac{u'}{2\sqrt{u}}$
$\operatorname{sh}(x)$	$\operatorname{ch}(x)$	$\operatorname{sh}(u)$	$u'\operatorname{ch}(u)$
$\operatorname{ch}(x)$	$\operatorname{sh}(x)$	$\operatorname{ch}(u)$	$u'\operatorname{sh}(u)$
$\sin(x)$	$\cos(x)$	$\sin(u)$	$u'\cos(u)$
$-\cos(x)$	$\sin(x)$	$-\cos(u)$	$u'\sin(u)$
$\tan(x)$	$\frac{1}{\cos^2(x)} = 1 + \tan^2(x)$	$-\cos(u)$	$u'\sin(u)$
$\arcsin(x)$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arcsin(u)$	$\frac{u'}{\sqrt{1-u^2}}$
$\arccos(x)$	$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arccos(u)$	$-\frac{u'}{\sqrt{1-u^2}}$
$\arctan(x)$	$\frac{1}{1+x^2}$	$\arctan(u)$	$\frac{u'}{1+u^2}$